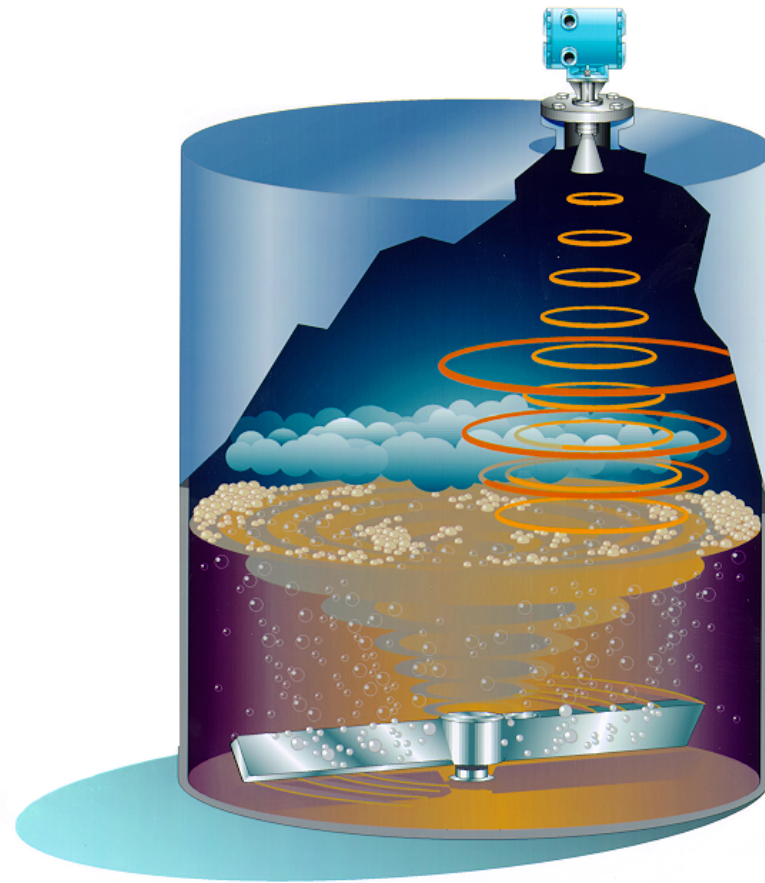
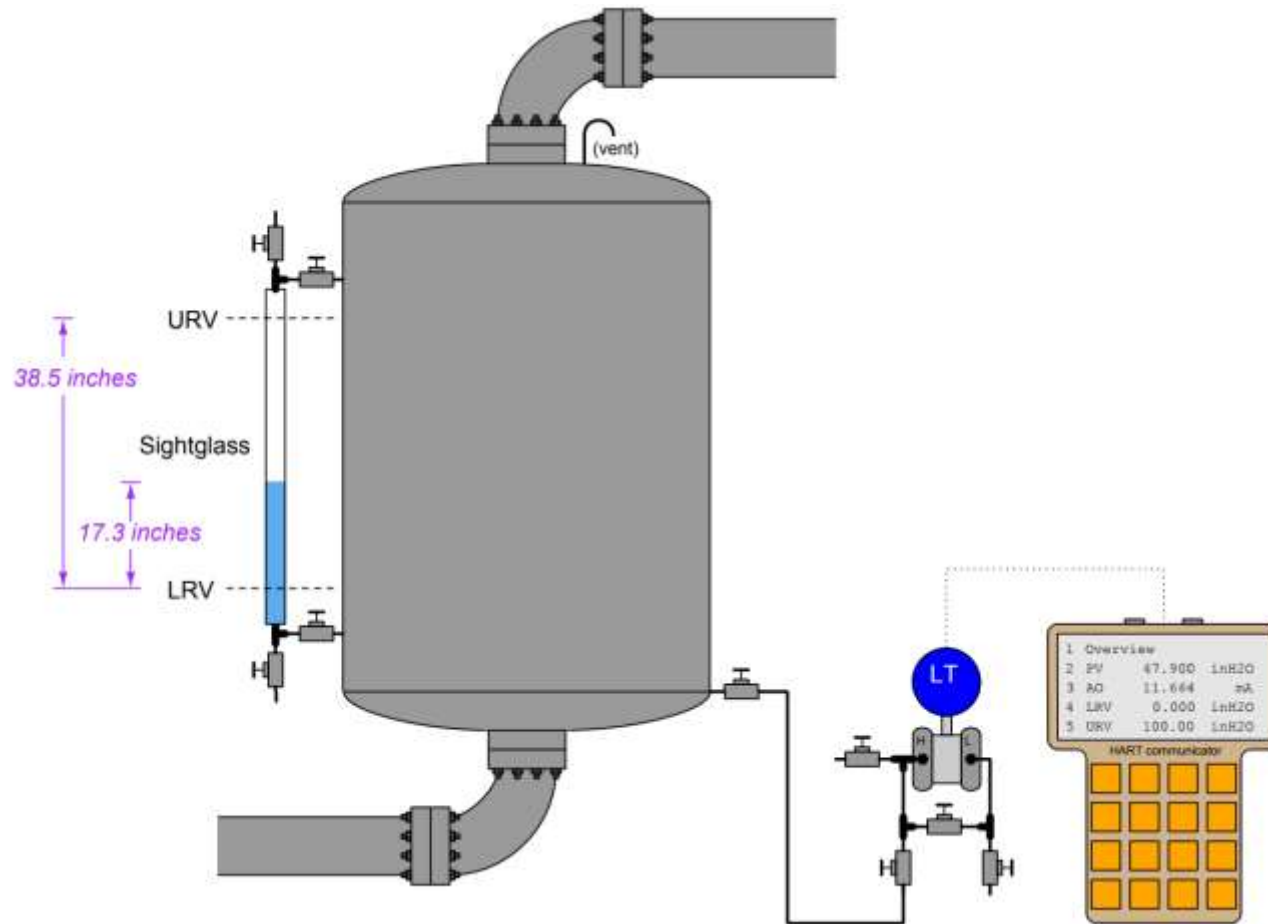


اندازه‌گیری سطح

Level Measurement



روش‌های اندازه‌گیری سطح



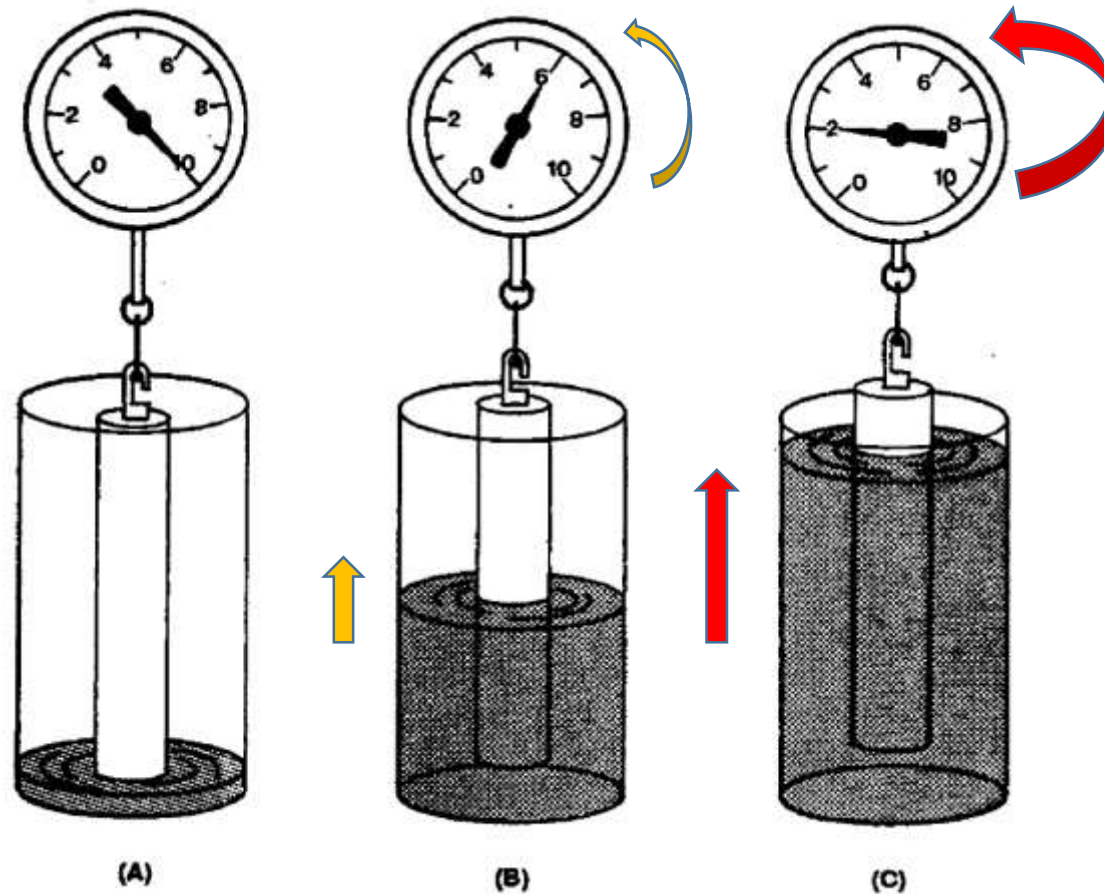
- ۱- وسایل دستی اندازه‌گیری سطح (Hook Type ,Lead Line ,Dip Stick)
- ۲- دستگاه‌های بصری اندازه‌گیری سطح (Magnetic Level Indicator ,Sight Glass)
- ۳- دستگاه‌های شناوری
- ۴- دستگاه‌های Displacer Type
- ۵- Servo Gauge
- ۶- Electromechanical Level Measurement
- ۷- اندازه‌گیری سطح مبتنی بر فشار هیدرواستاتیک مایع
- ۸- Air Bubbler
- ۹- Thermal Sensing Level Measurement
- ۱۰- Resistance Tape
- ۱۱- Optical Level Sensor
- ۱۲- Rotating Paddle
- ۱۳- Vibrating Level Switches
- ۱۴- اندازه‌گیری سطح با سنجش وزن
- ۱۵- اندازه‌گیری سطح با استفاده از رسانایی
- ۱۶- سنسورهای سطح خازنی
- ۱۷- اندازه‌گیری سطح با استفاده از اشعه‌ی رادیواکتیو
- ۱۸- دستگاه‌های لیزری
- ۱۹- ترانسمیترهای اولتراسونیک
- ۲۰- ترانسمیترهای رادار
- ۲۱- ترانسمیترهای GWR
- ۲۲- Hybrid Inventory Measurement System
- ۲۳- Tank Expert System

ترانسمیترهای Displacer Type



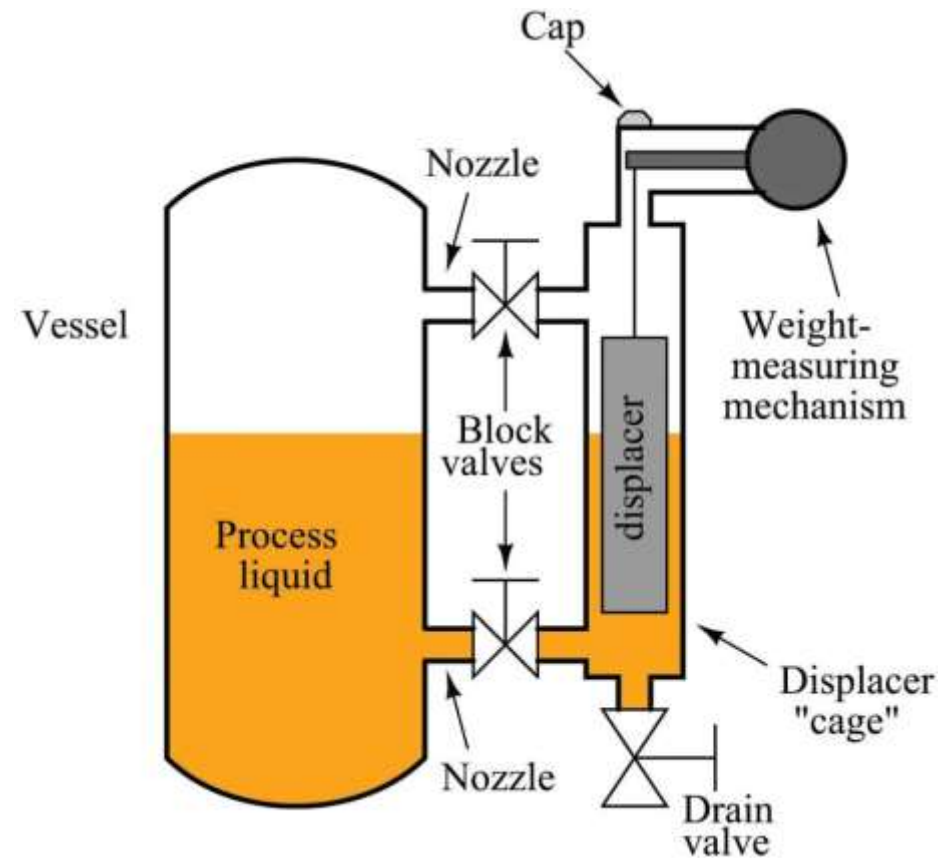
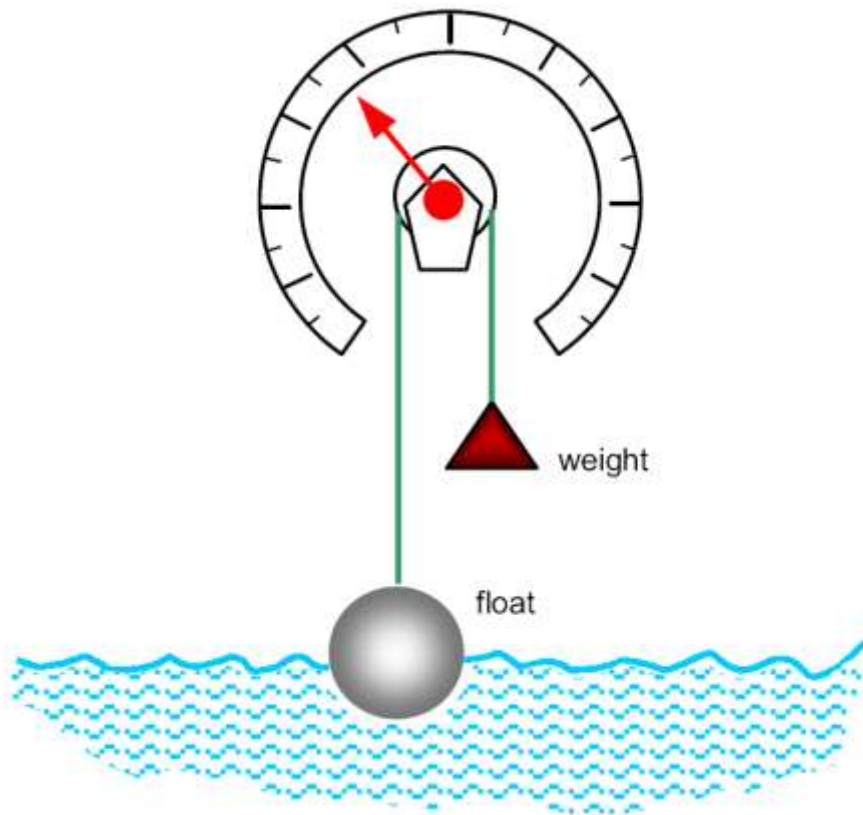
اصل ارشمیدس

هنگامی که تمام یا قسمتی از یک جسم، در داخل یک مایع غوطه‌ور می‌شود، برابر با وزن مایع جابه‌جا شده از وزن آن کاسته می‌شود. دستگاه‌های اندازه‌گیری سطح **Displacer Type** از این اصل استفاده می‌کنند.



حال این سؤال پیش می آید که فرق شناوری و غوطه‌وری چیست ؟

وقتی می‌گوییم جسمی شناور است که در سطح مایع قرار گرفته باشد اما جسم غوطه‌ور می‌تواند در هر جای سیال قرار گیرد.

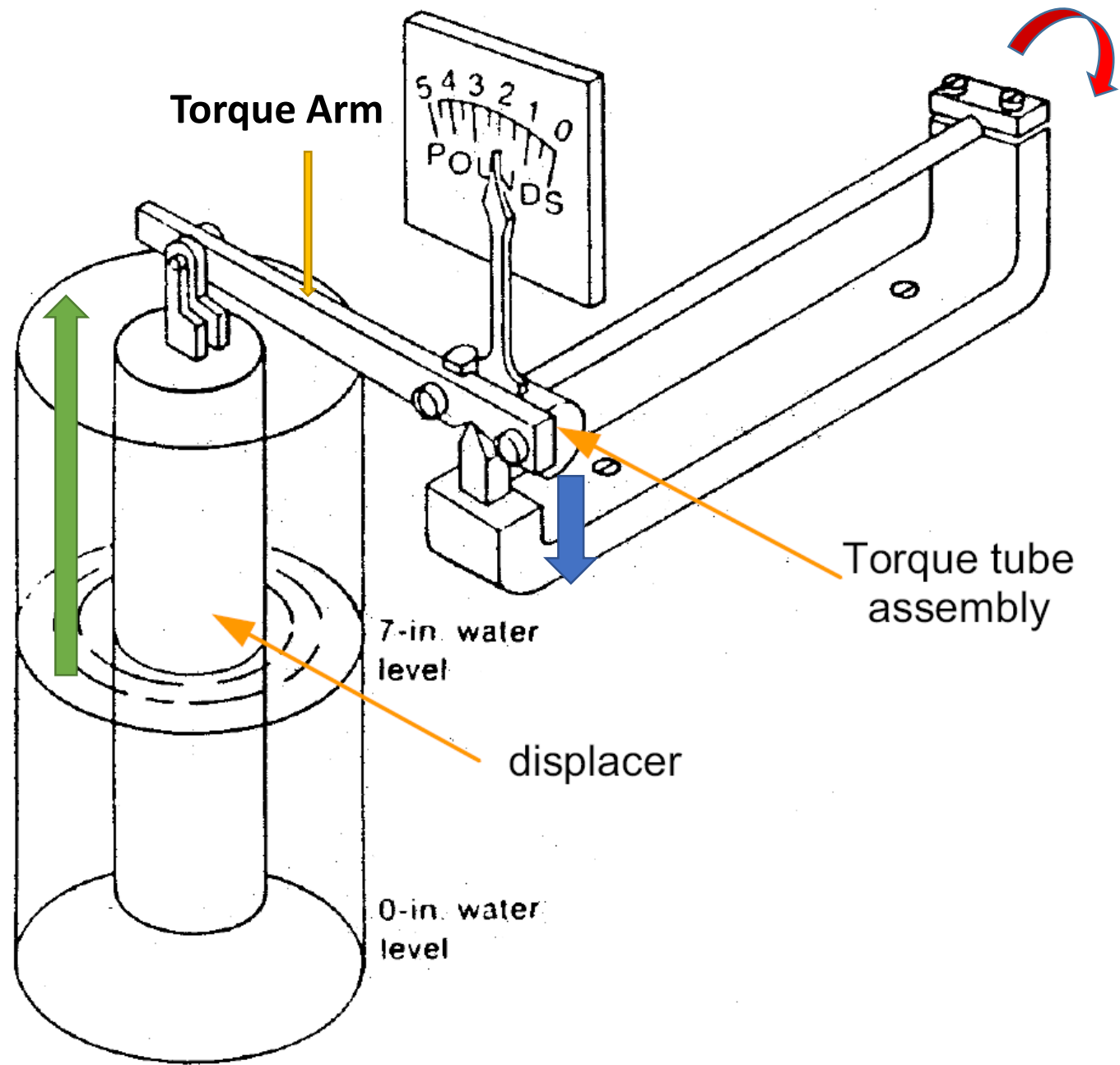




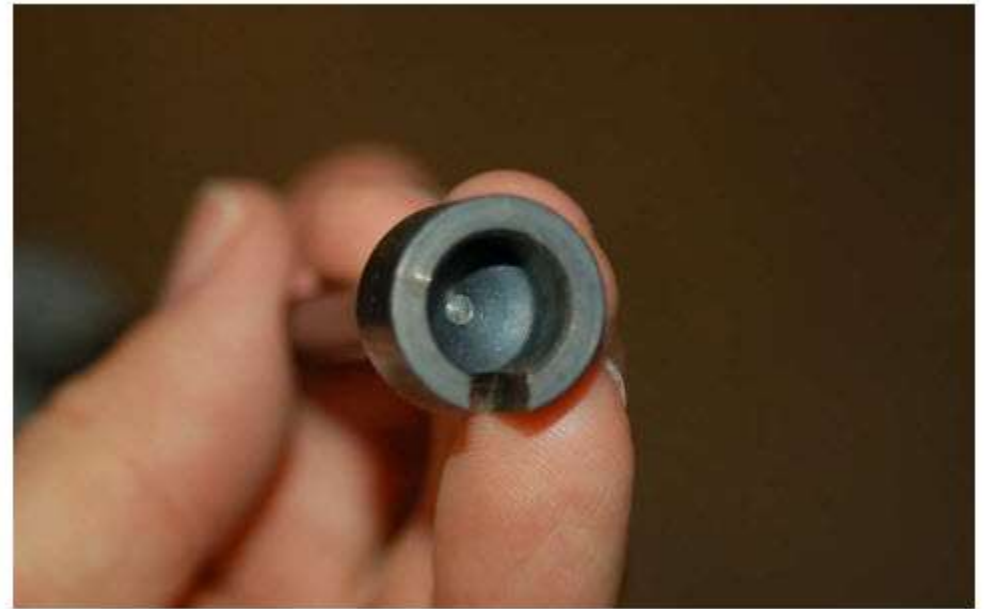
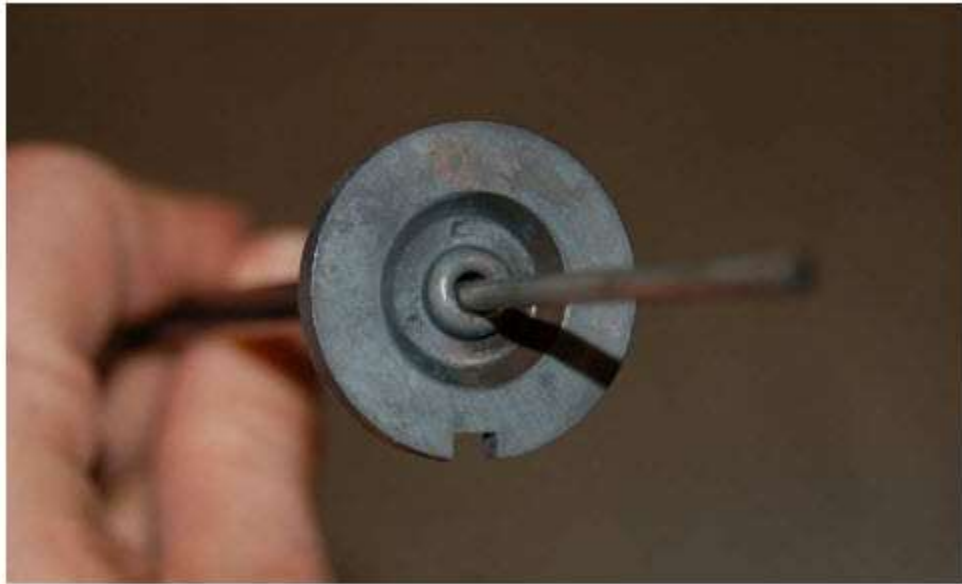
DIGITAL LEVEL TRANSMITTER



PNEUMATIC LEVEL CONTROLLER

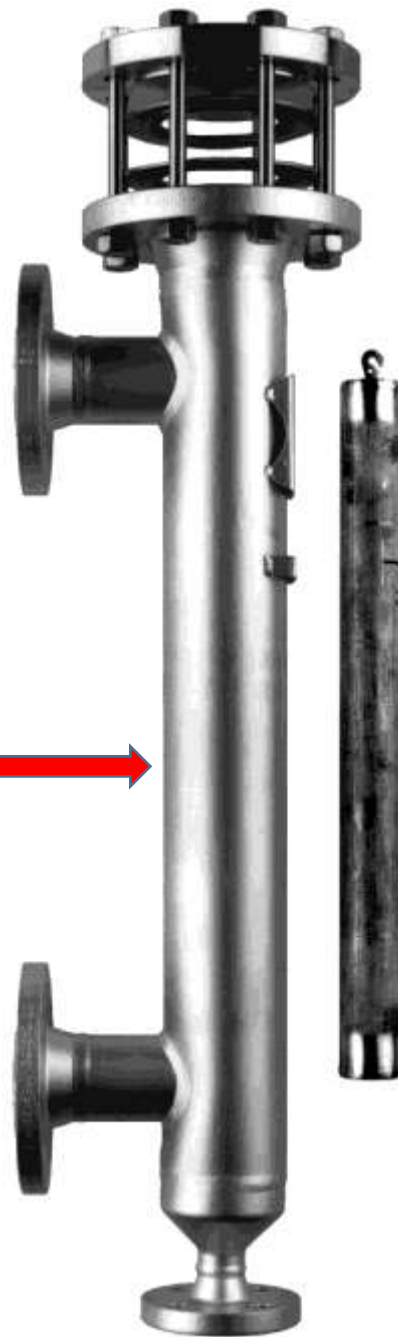


Torque Tube



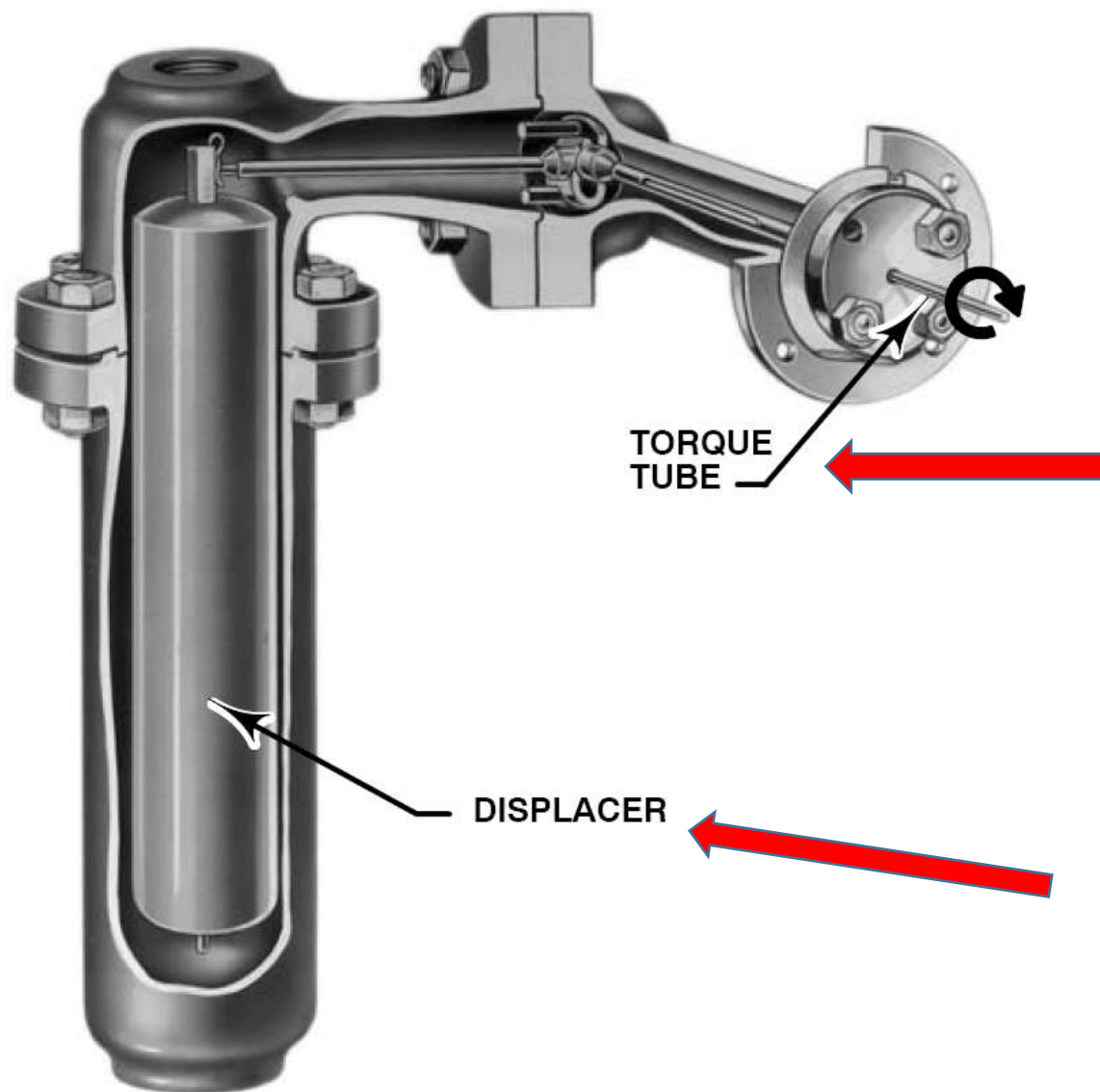
Chamber & Displacer

Chamber



Displacer

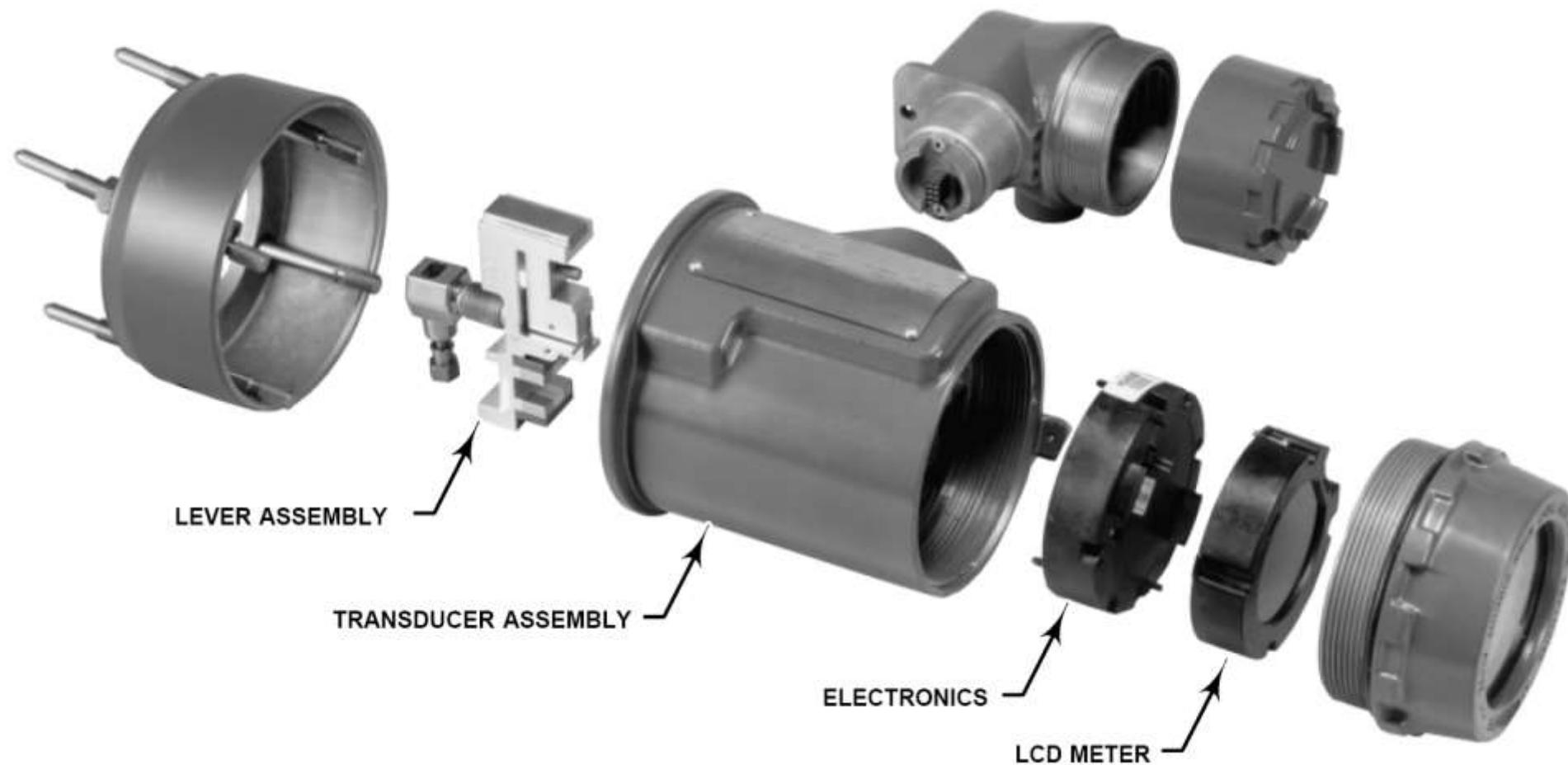


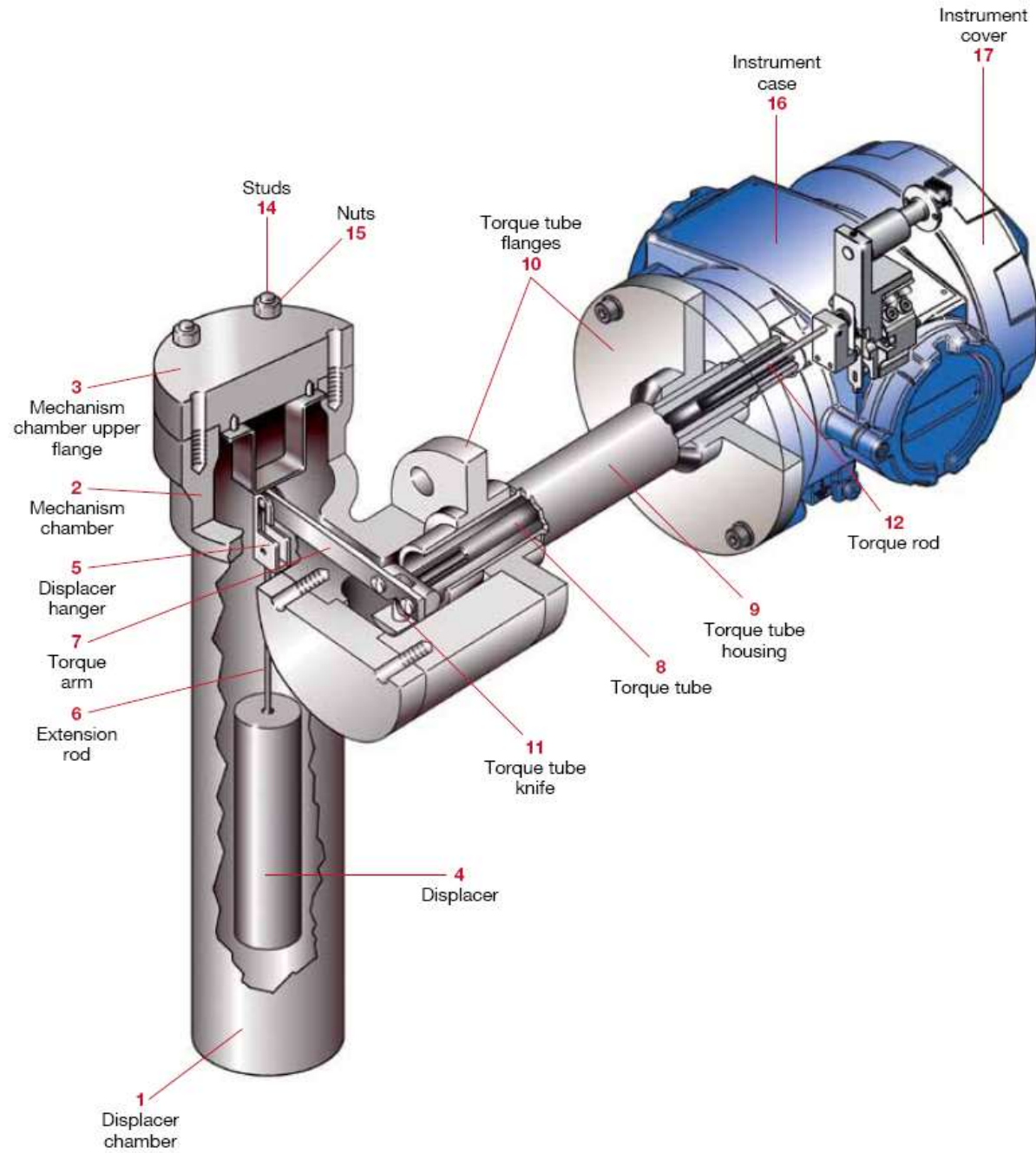


Torque tube یک لوله توپر و یا توخالی است که حرکت **Displacer** را به یک ابزار اندازه‌گیری الکترونیکی یا نیوماتیکی انتقال می‌دهد تا بتوان متناسب با تغییرات وزن **Displacer** یک سیگنال خروجی را تولید کرد.

Displacer یک سیلندر توخالی درزبندی شده می‌باشد که معمولاً سنگین‌تر از مایع مورد استفاده است.

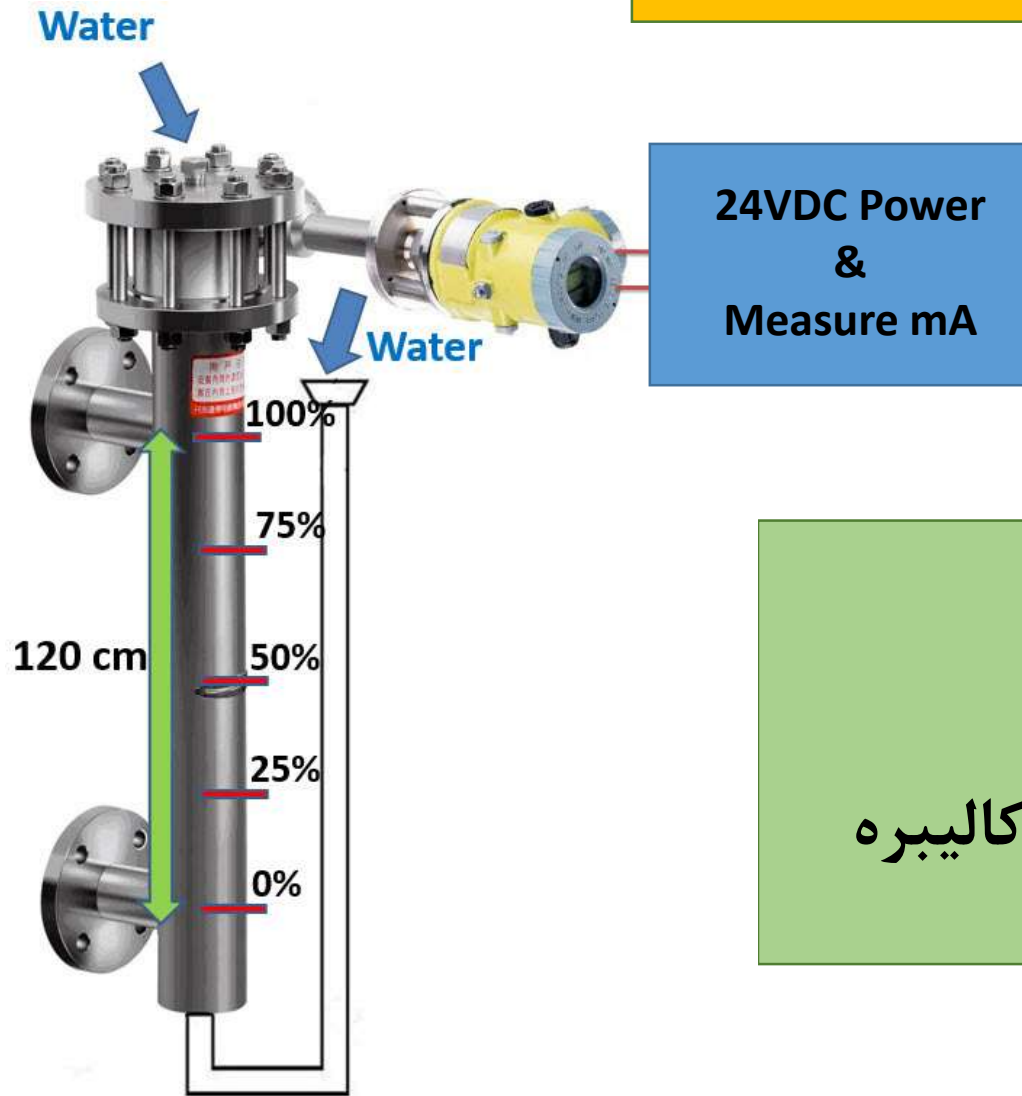
به عنوان مثال در ترانسمیتر Fisher DL3 حرکت چرخشی Torque Tube، مغناطیس دائم متصل به Lever Assembly را حرکت می‌دهد که تغییرات میدان مغناطیسی حاصله، توسط سنسور موقعیت اثر هال حس می‌شود. این سنسور سیگنال میدان مغناطیسی را به سیگنال الکتریکی تبدیل می‌کند.





ترانسمیتر سطح Masoneilan 12400

انواع ترانسمیترهای Displacer Type از نظر روش کالیبره



- ۱- Smart با قابلیت تنظیم SG فرایند
- ۲- نوع Zero و Span
- ۳- Smart با قابلیت تنظیم SG فرایند و SG کالیبره

چگالی نسبی

$$\text{Specific Gravity} = \frac{\text{density of the object}}{\text{density of water}} = \frac{\rho_{\text{object}}}{\rho_{\text{H}_2\text{O}}}$$

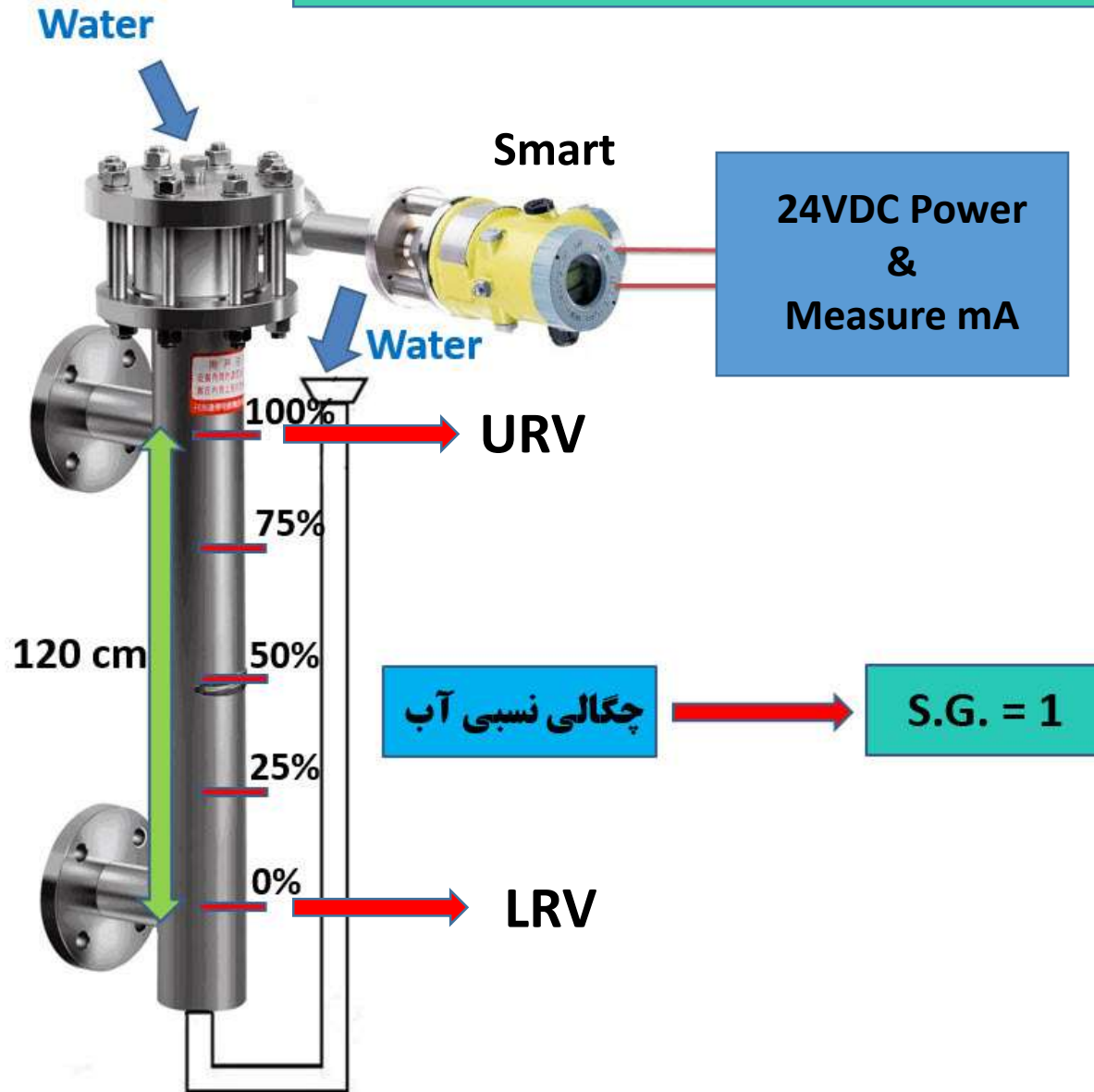
چگالی نسبی متانول:

$$\frac{0.792 \frac{g}{cm^3}}{1 \frac{g}{cm^3}} = 0.792$$

چگالی نسبی آب:

$$\frac{1 \frac{g}{cm^3}}{1 \frac{g}{cm^3}} = 1$$

با فرض اینکه مایع درون مخزن آب بوده و ما بخواهیم ترانسمیتر را با آب کالیبره کنیم

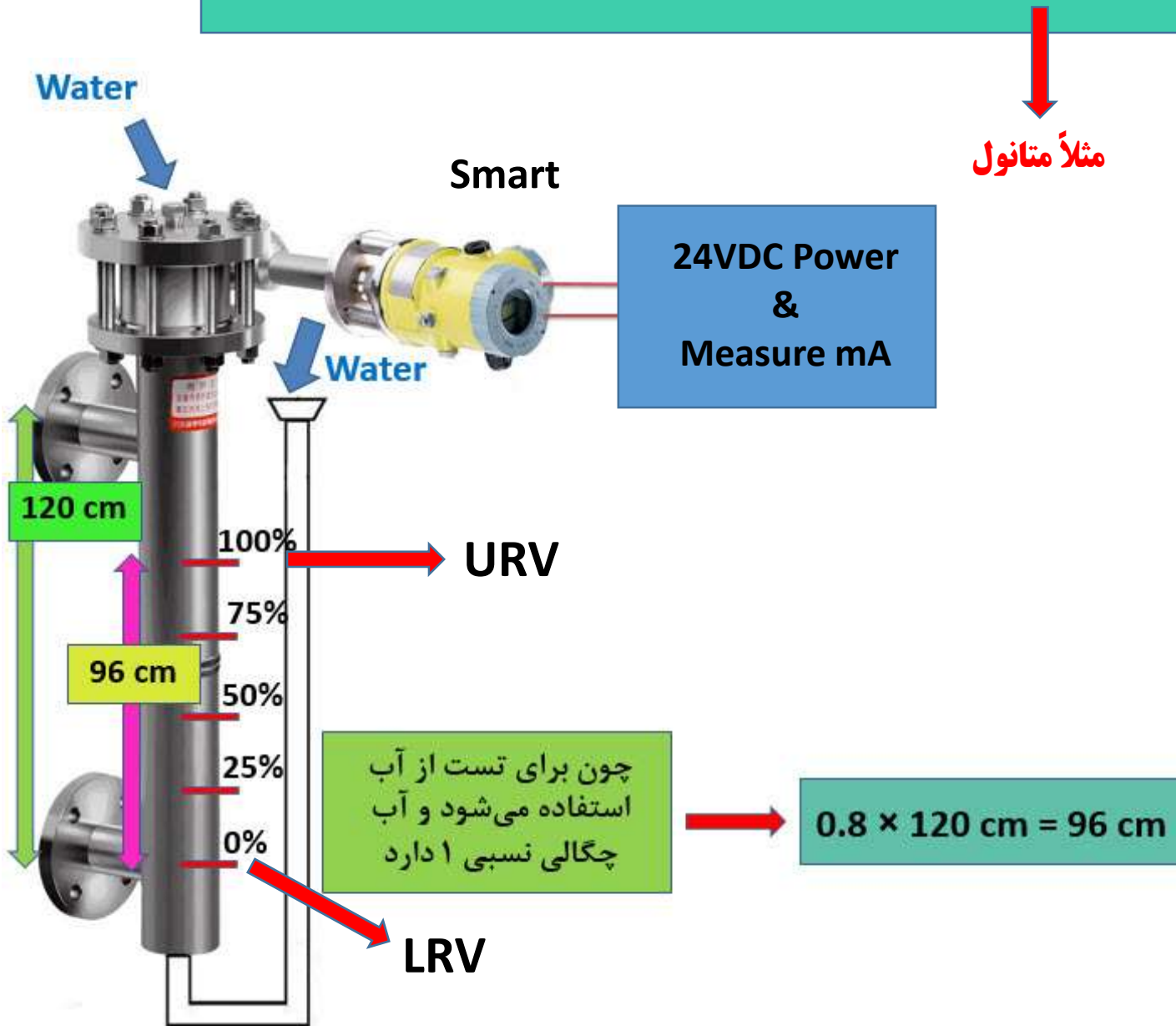


مایع مخزن با مایع کالیبره یکی می باشد

Level %	Water level in the tube	Current
0%	0 cm	4 mA
25%	30 cm	8 mA
50%	60 cm	12 mA
75%	90 cm	16 mA
100%	120 cm	20 mA

- ۱- اندازه گیری Tap تا Tap با متر، و اتصال تیوب شفاف
- ۲- علامت گذاری بر روی Chamber با استفاده از متر و مارکر
- ۳- چگالی نسبی مایع فرایند را در داخل ترانسمیتر تنظیم می کنیم (مثلاً اینجا $SG=1$)
- ۴- سطح آب تا وسط Tab پایین، تنظیم LRV
- ۵- سطح آب تا وسط Tab بالا، تنظیم URV
- ۶- بررسی خطی بودن با افزایش و کاهش سطح (طبق جدول)

با فرض اینکه مایع درون مخزن دارای چگالی نسبی 0.8 باشد و ما خواهیم ترانسمیتر را با آب کالیبره کنیم

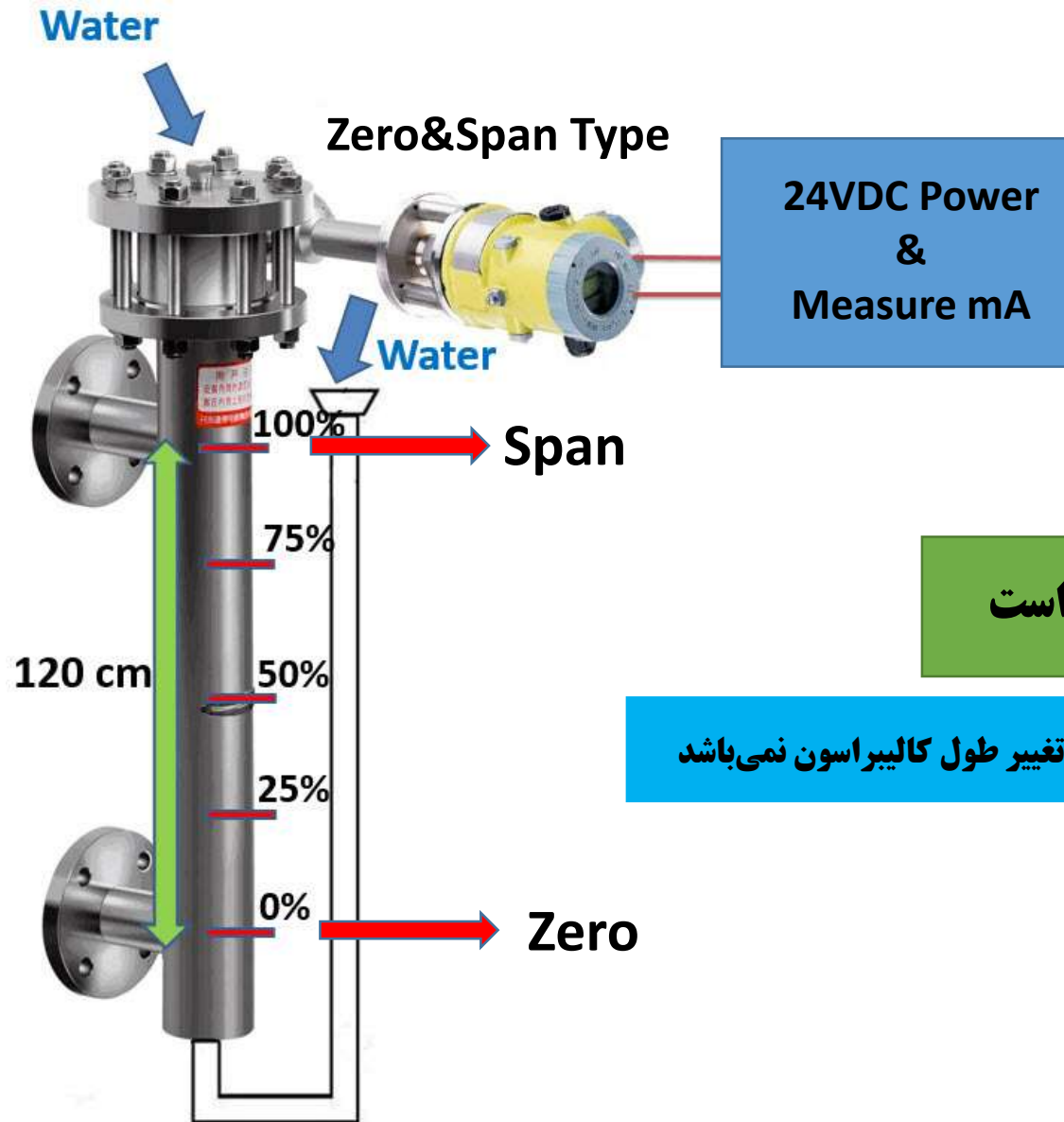


مثلاً متانول

Level %	Water level in the tube	Current
0%	0 cm	4 mA
25%	24 cm	8 mA
50%	48 cm	12 mA
75%	72 cm	16 mA
100%	96 cm	20 mA

- ۱- اندازه گیری Tap تا Tap با متر، و اتصال تیوب شفاف
- ۲- محاسبه ی طول کالیبراسیون جدید
- ۳- علامت گذاری بر روی Chamber با استفاده از متر و مارکر
- ۴- تنظیم چگالی نسبی فرآیند بر روی 0.8 در تنظیمات ترانسمیتر
- ۵- سطح آب تا وسط Tab پایین، تنظیم LRV
- ۶- سطح آب تا علامت 100%، تنظیم URV
- ۷- تست خطی بودن با افزایش و کاهش سطح (طبق جدول)

ترانسمیتر نوع Zero و Span اگر با مایع فرآیند عمل کالیبره را انجام دهیم



Level %	Water level in the tube	Current
0%	0 cm	4 mA
25%	30 cm	8 mA
50%	60 cm	12 mA
75%	90 cm	16 mA
100%	120 cm	20 mA

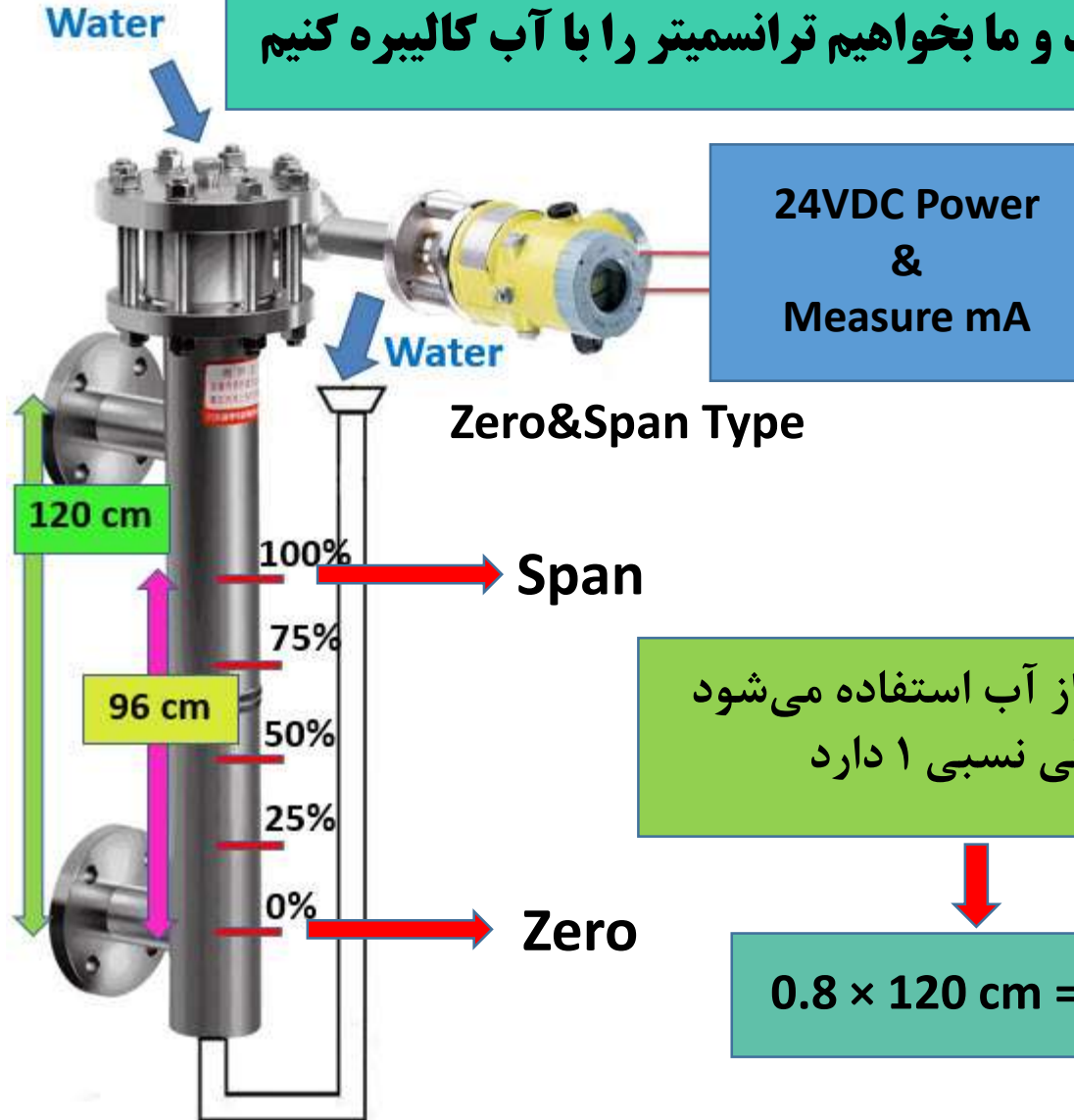
فرض می کنیم مایع فرایند آب است

از آنجایی که مایع فرایند و مایع کالیبره یکی می باشد، نیازی به تغییر طول کالیبراسون نمی باشد

- ۱- اندازه گیری Tap تا Tap با متر، و اتصال تیوب شفاف
- ۲- علامت گذاری بر روی Chamber با استفاده از متر و مارکر
- ۳- این ترانسمیترها گزینه یا پیچی برای تنظیم چگالی ندارند
- ۳- سطح آب تا وسط Tab پایین، تنظیم Zero
- ۵- سطح آب تا وسط Tab بالا، تنظیم Span
- ۶- تکرار Zero و Span
- ۶- تست خطی بودن با افزایش و کاهش سطح (طبق جدول)

ترانسمیتر نوع Zero و Span

با فرض اینکه مایع درون مخزن دارای چگالی نسبی 0.8 باشد و ما بخواهیم ترانسمیتر را با آب کالیبره کنیم

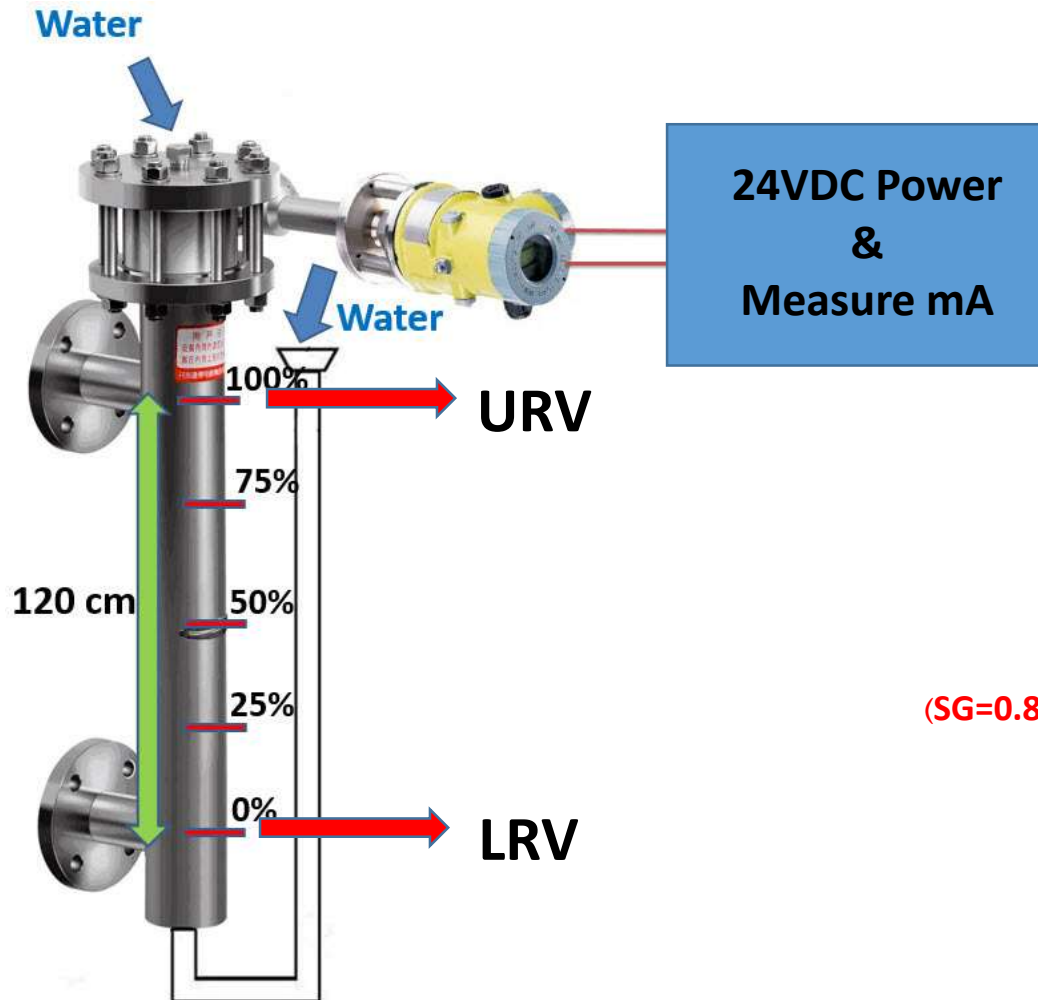


- ۱- اندازه گیری Tap تا Tap با متر، و اتصال تیوب شفاف
- ۲- محاسبه ی طول کالیبراسیون جدید
- ۲- علامت گذاری بر روی Chamber با استفاده از متر و مارکر
- ۳- این ترانسمیترها گزینه یا پیچی برای تنظیم چگالی ندارند
- ۳- سطح آب تا وسط Tab پایین، تنظیم Zero
- ۵- سطح آب تا 100% علامت گذاری شده، تنظیم Span
- ۶- تکرار Zero و Span
- ۶- تست خطی بودن با افزایش و کاهش سطح (طبق جدول)

Level %	Water level in the tube	Current
0%	0 cm	4 mA
25%	24 cm	8 mA
50%	48 cm	12 mA
75%	72 cm	16 mA
100%	96 cm	20 mA

ترانسمیترهای Smart با قابلیت تنظیم SG مایع فرایند و SG مایع کالیبره

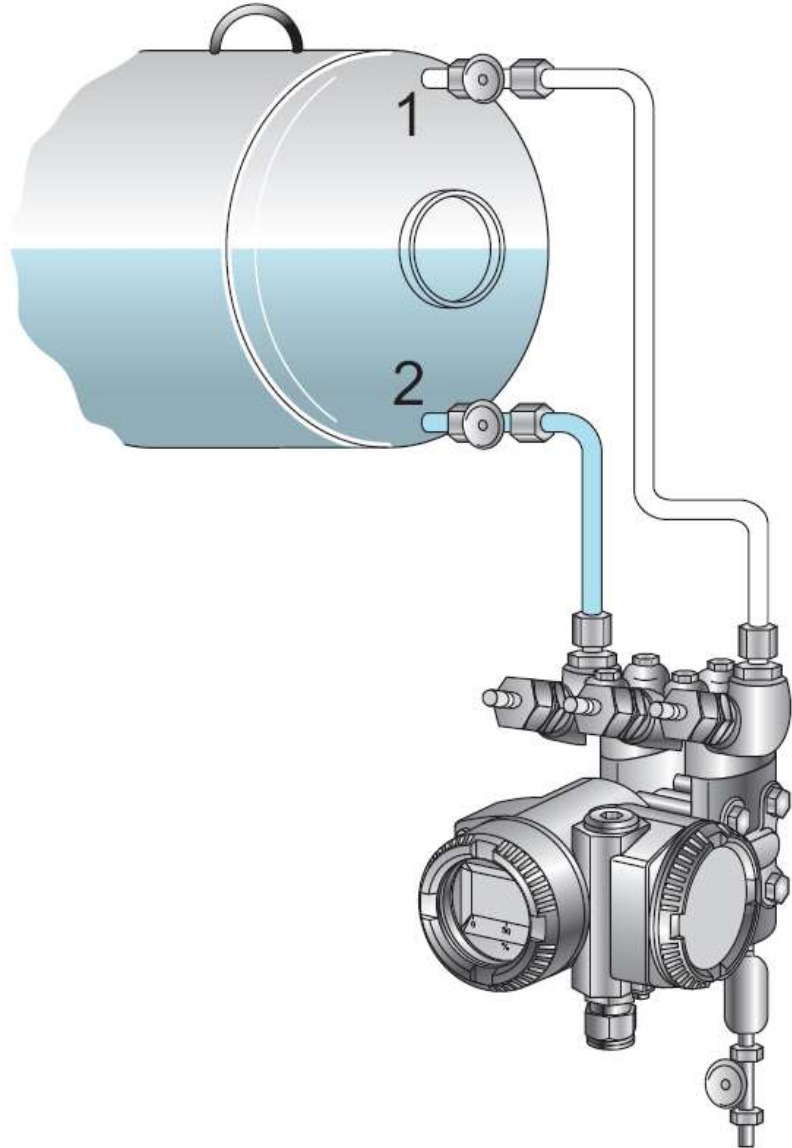
با فرض اینکه مایع درون مخزن دارای چگالی نسبی 0.8 باشد و ما بخواهیم ترانسمیتر را با آب کالیبره کنیم



Level %	Water level in the tube	Current
0%	0 cm	4 mA
25%	30 cm	8 mA
50%	60 cm	12 mA
75%	90 cm	16 mA
100%	120 cm	20 mA

- 1- اندازه‌گیری Tap تا Tap با متر، و اتصال تیوب شفاف
- 2- علامت گذاری بر روی Chamber با استفاده از متر و مارکر
- 3- تنظیم S.G مایع فرایند و S.G مایع کالیبره (در اینجا برای مایع کالیبره $SG=1$ و برای مایع فرایند $SG=0.8$)
- 4- ورود به Mode کالیبراسیون (در این Mode ترانسمیتر بر اساس SG کالیبره کار می‌کند)
- 4- سطح آب تا وسط Tab پایین، تنظیم LRV
- 5- سطح آب تا وسط Tab بالا، تنظیم URV
- 6- بررسی خطی بودن با افزایش و کاهش سطح (طبق جدول)

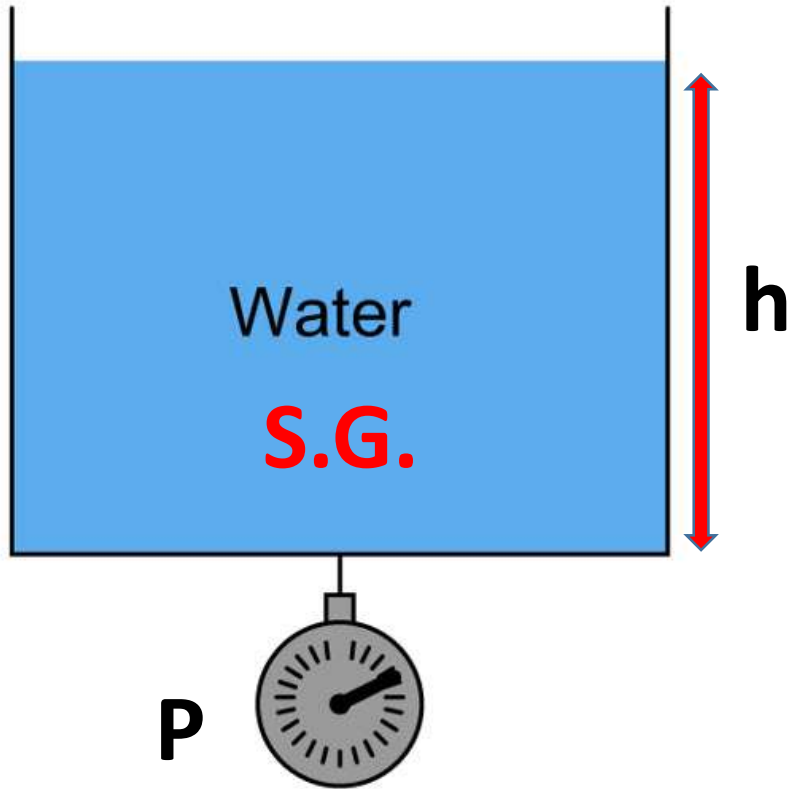
اندازه‌گیری سطح مبتنی بر فشار هیدرواستاتیک مایع



فشار هیدرواستاتیک (Hydrostatic pressure)

یک ستون عمودی از سیال باعث ایجاد فشار در ته ستون می‌شود. این فشار باعث اثر گرانش زمین بر روی سیال است.

فشار اعمالی توسط یک ستون عمودی در حقیقت به دلیل وزن ستون است.



$$P = S.G \times h$$

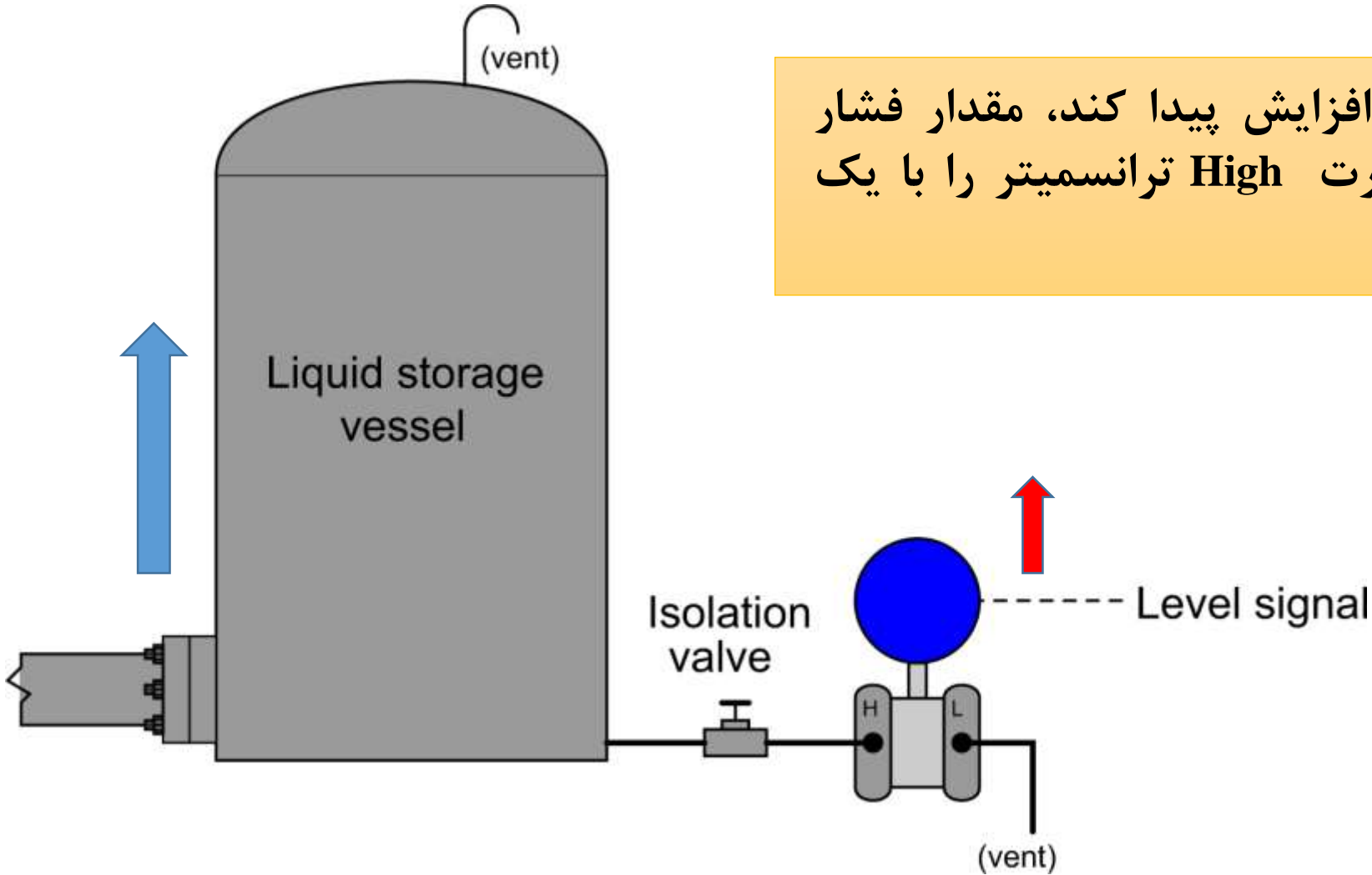
فشار هیدرواستاتیک

چگالی نسبی
مایع درون مخزن

ارتفاع مایع
بالای نقطه اندازه‌گیری

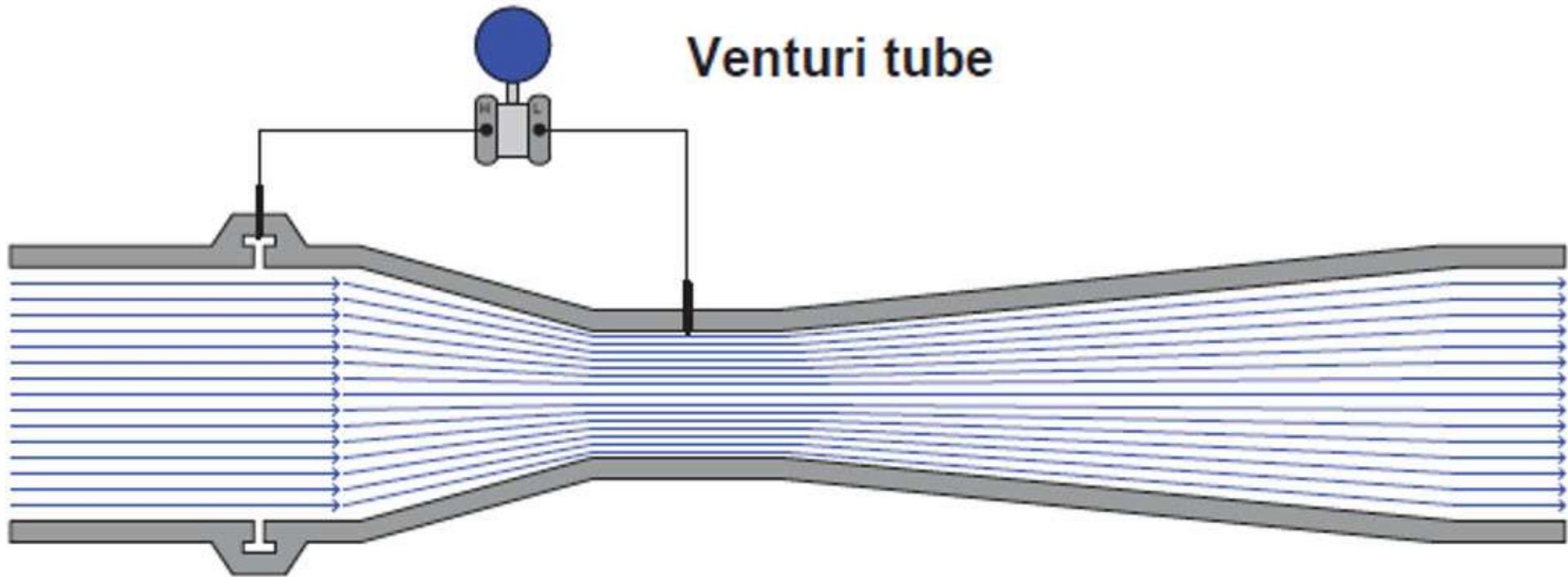
اندازه‌گیری سطح توسط ترانسمیترهای اختلاف فشاری (DP Transmitter)

چنانچه سطح مایع درون مخزن افزایش پیدا کند، مقدار فشار هیدرواستاتیک اعمال شده به پورت High ترانسمیتر را با یک نسبت مستقیم افزایش می‌دهد.



اندازه‌گیری فلو

Flow Measurement



روش‌های اندازه‌گیری فلو



- ۱- فلومترهای مبتنی بر فشار
- ۲- فلومترهای سطح متغیر
- ۳- فلومترهای توربینی
- ۴- فلومترهای گردابی
- ۵- فلومترهای اولتراسونیک
- ۶- فلومترهای مغناطیسی
- ۷- فلومترهای نوری
- ۸- فلومترهای جابه‌جایی معین
- ۹- فلومترهای کوریولیس
- ۱۰- فلومترهای حرارتی

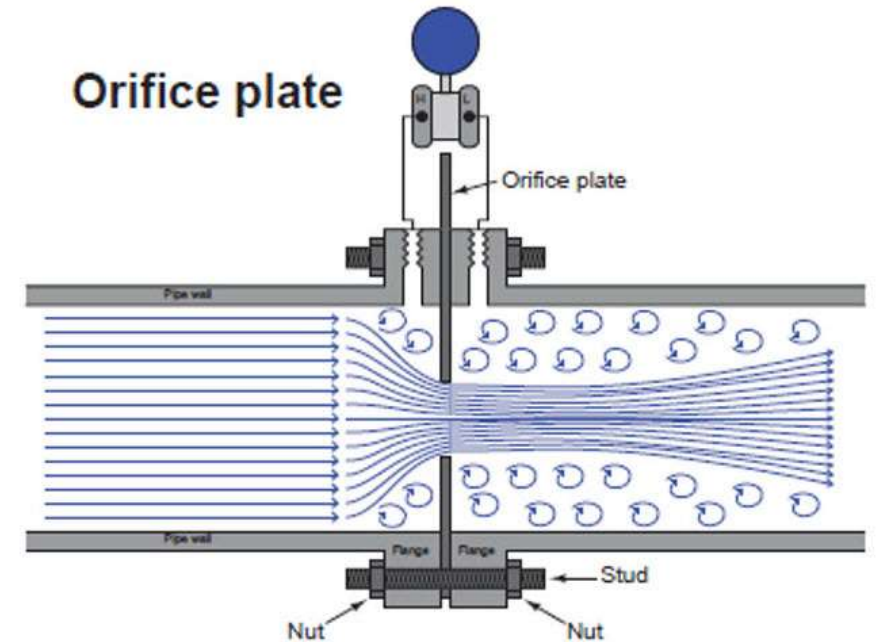
اصول عملکرد فلومترهای مبتنی بر فشار

با محدود کردن مسیر عبور فلو سیال، می توان باعث شتاب گیری آن شد

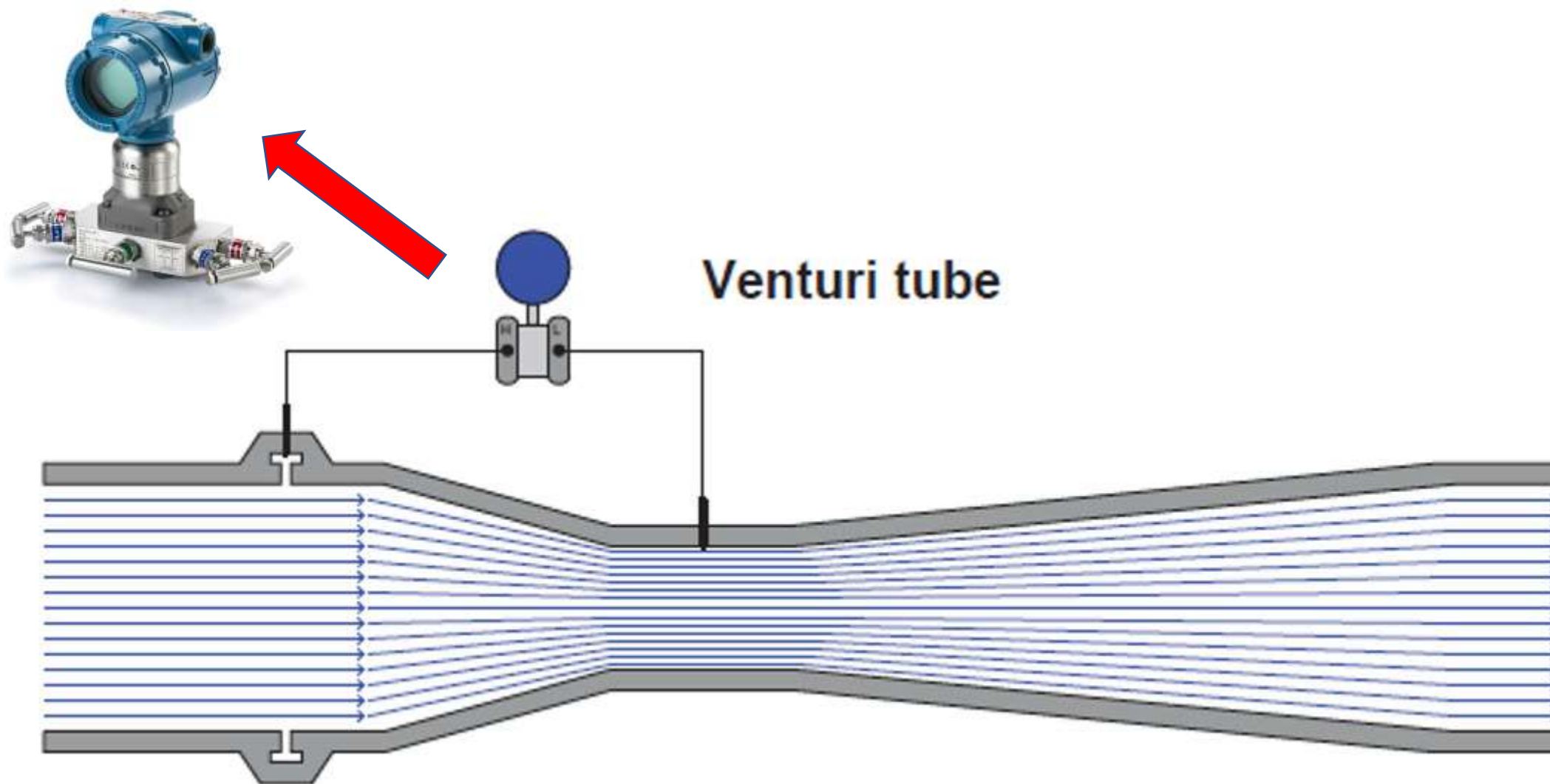
شتاب گیری سیال باعث ایجاد اختلاف فشار می شود

از آنجایی که شتاب حاصل شده در حین عبور سیال از اریفیس، تابع مستقیمی از سرعت سیال قبل از شتاب گیری می باشد

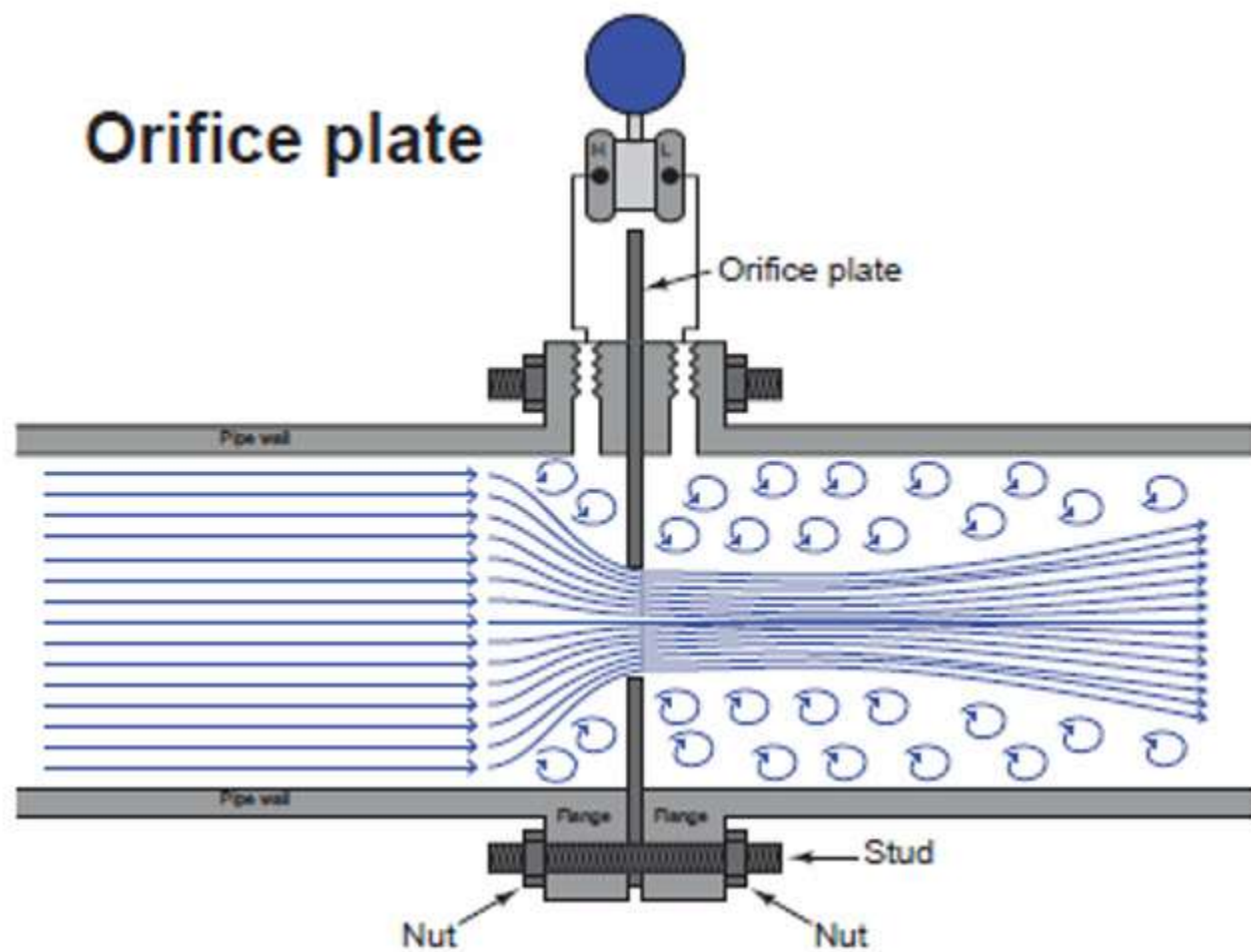
می توان گفت که اختلاف فشار دو طرف اریفیس نشان دهنده میزانی فلو می باشد



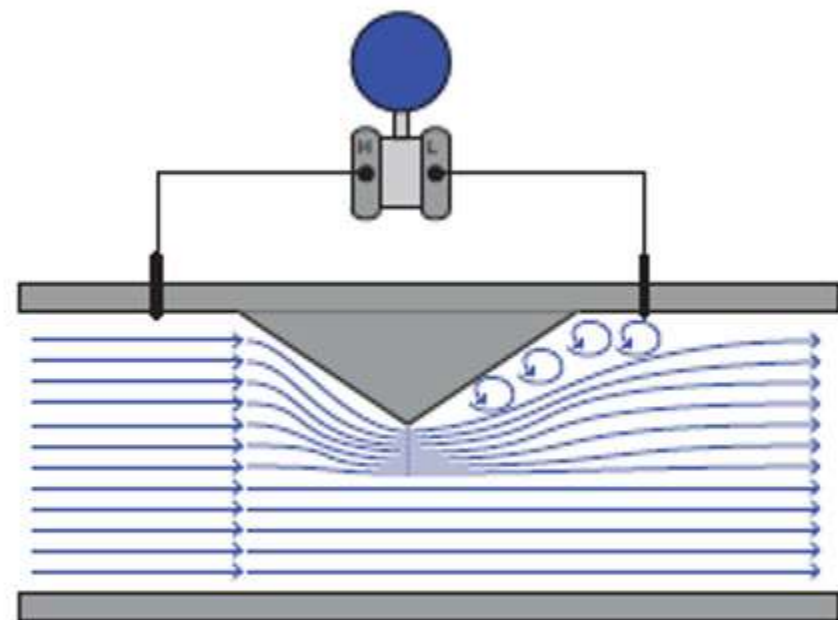
تساویر زیر چندین المان را نشان می‌دهد که برای ایجاد شتاب در سیالات در حال حرکت مورد استفاده قرار می‌گیرند.

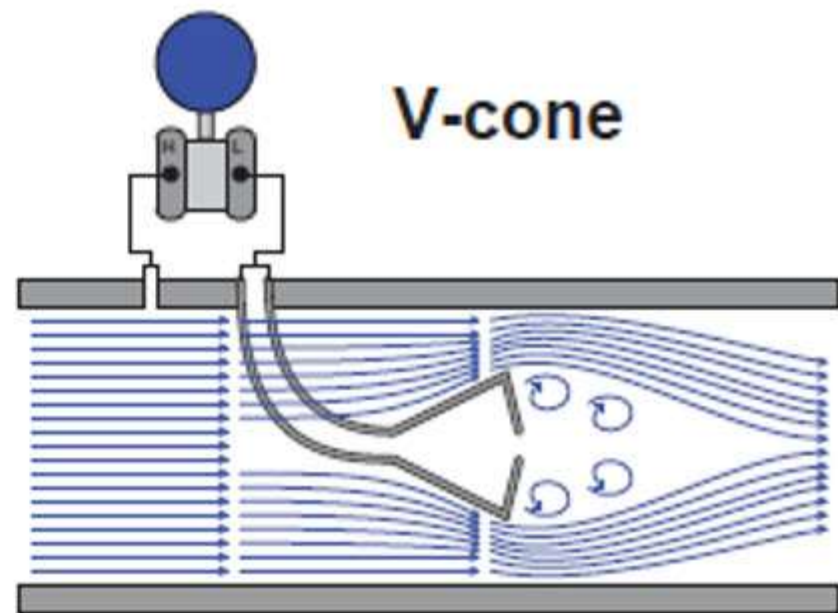
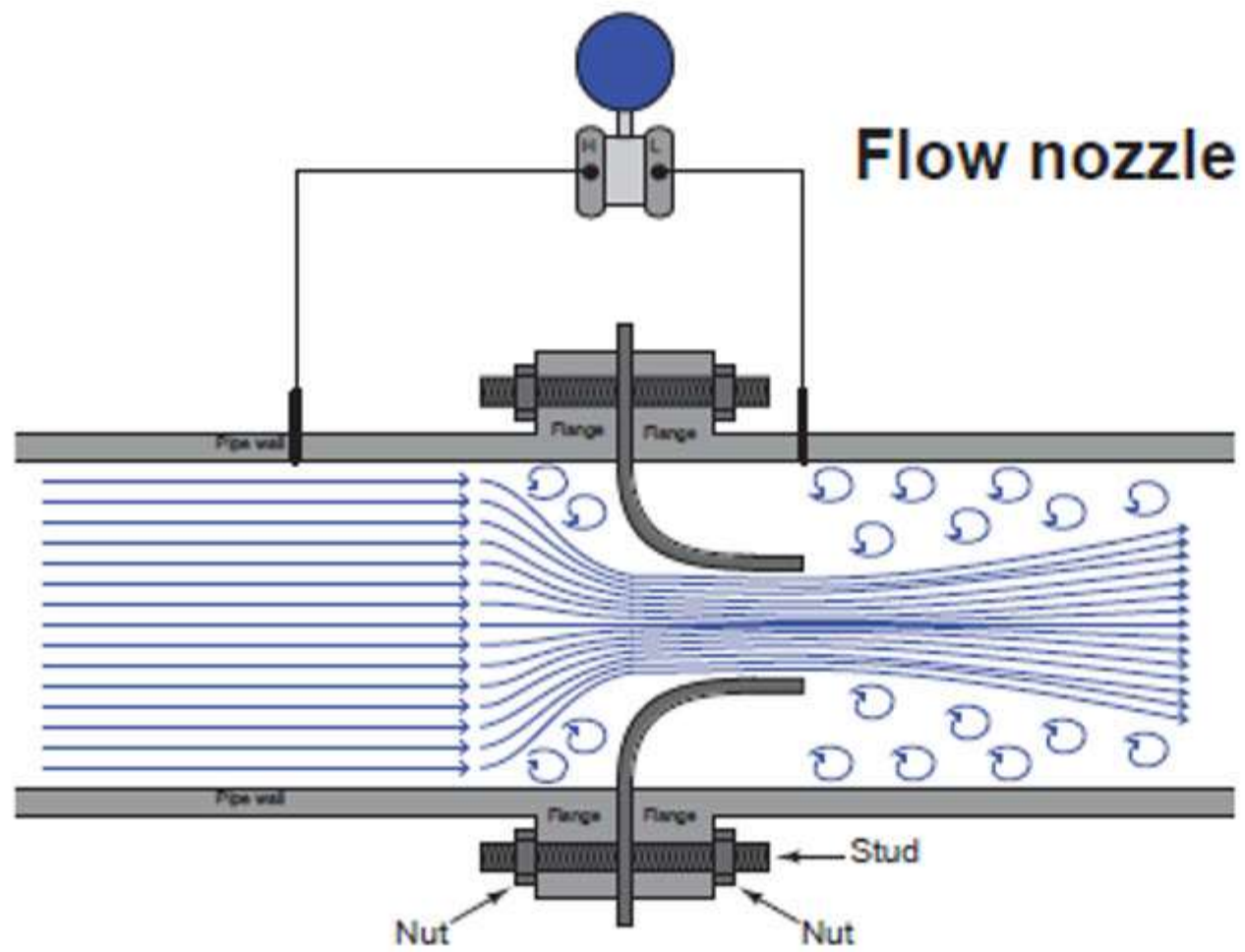


Orifice plate



Segmental wedge

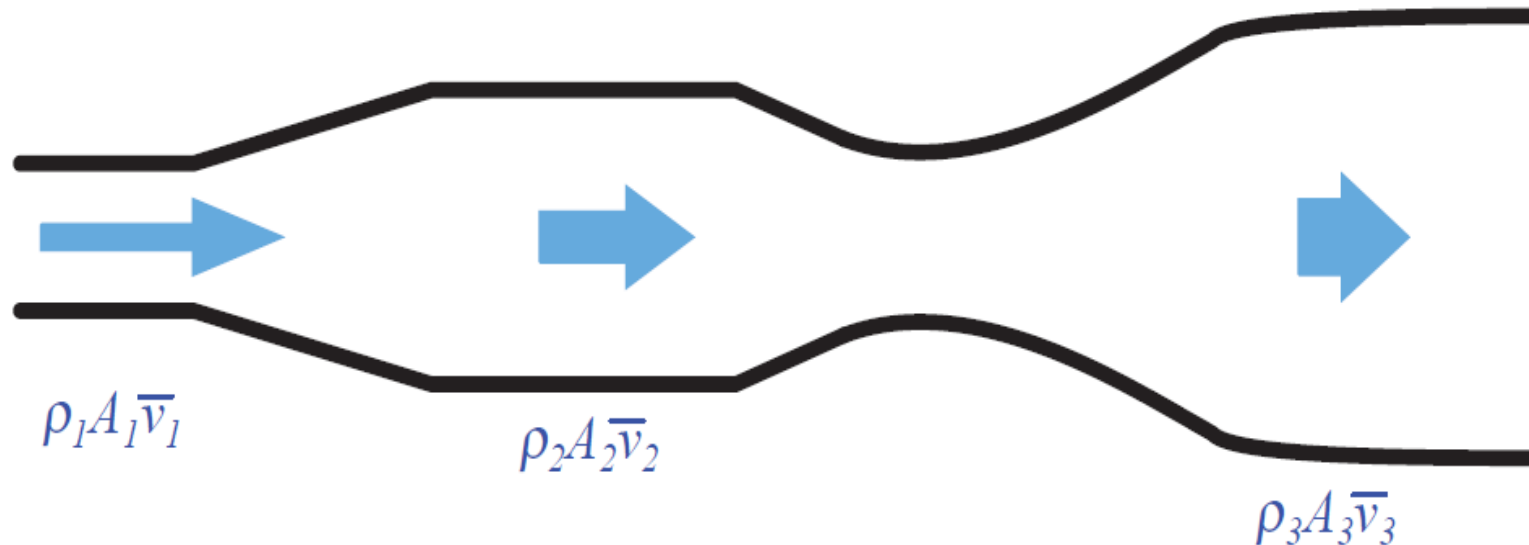




قانون پیوستگی (Law of Continuity)

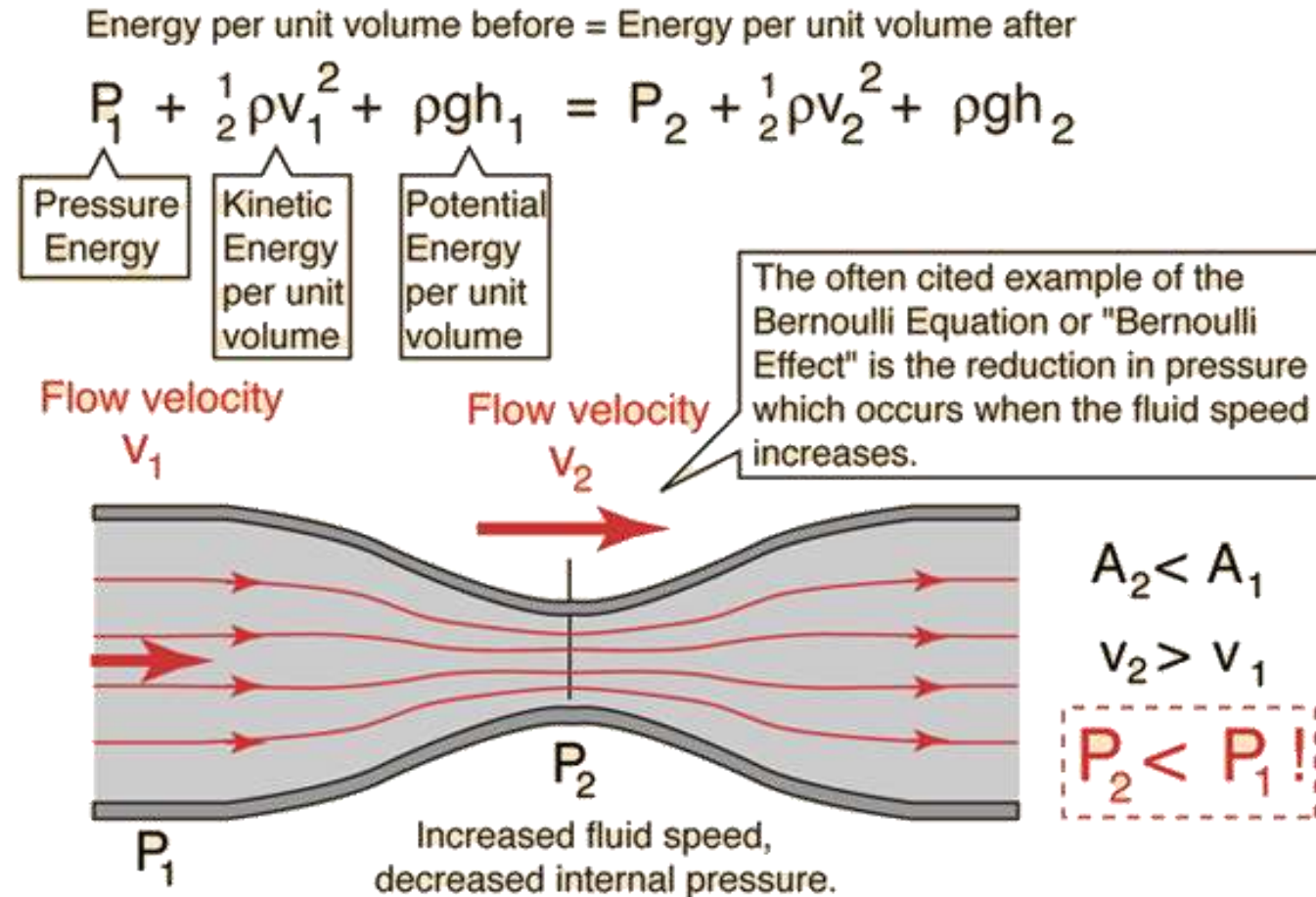
هر سیالی که از میان یک لوله عبور داده شود از **قانون پیوستگی** (Law of Continuity) تبعیت می‌کند. این قانون می‌گوید که حاصل ضرب سرعت متوسط (\bar{v})، سطح مقطع عرضی لوله (A)، و چگالی سیال (ρ) برای یک جریان فلو مفروض باید ثابت باقی بماند.

$$\rho_1 A_1 \bar{v}_1 = \rho_2 A_2 \bar{v}_2 = \dots \rho_n A_n \bar{v}_n$$



معادله‌ی برنولی

بقاء انرژی در نقاط مختلف یک جریان سیال توسط **معادله‌ی برنولی** به سادگی بیان شده است.



با ترکیب قانون پیوستگی و برنولی می توان فرمول نرخ فلو حجمی را به صورت زیر به دست آورد:

$$Q = \sqrt{2}A_2 \frac{1}{\sqrt{1 - \left(\frac{A_2}{A_1}\right)^2}} \sqrt{\frac{P_1 - P_2}{\rho}}$$

$$Q = k \sqrt{\frac{P_1 - P_2}{\rho}}$$

